

PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number : 08-140954

(43)Date of publication of application : 04.06.1996

(51)Int.Cl.

A61B 5/0476
A61B 5/04

(21)Application number : 06-312658

(71)Applicant : NEC CORP

(22)Date of filing : 22.11.1994

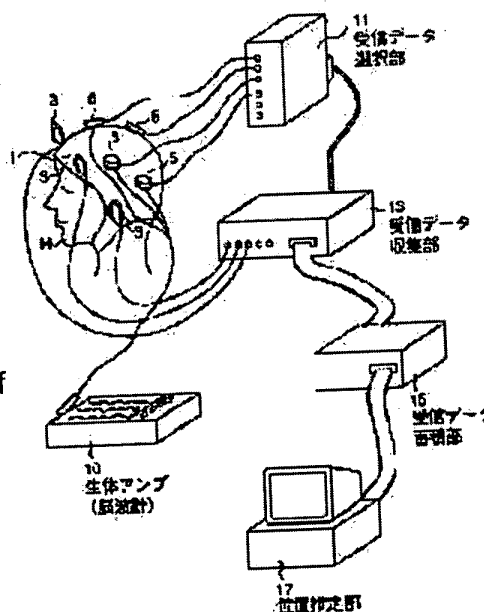
(72)Inventor : KAMIJO KENICHI

(54) ELECTRODE POSITION MEASURING INSTRUMENT

(57)Abstract:

PURPOSE: To enable highly accurate and fast calculation by reducing burden on a measuring person and an examinee in the measurement of the positions of one or a plurality of electrodes attached onto the surface of the examinee.

CONSTITUTION: An electrode is provided below (on the side of head skin) a mounting part 5 mounted on a cap 1 and is connected to an organic amplifier 10. A plurality of electromagnetic wave generating sections (loop antenna) 3 are arranged on the cap 1 and driven one at a time by direction of a received data collecting section 13 to output an electromagnetic wave. A receiving section (loop antenna) is mounted above the mounting part 5 and the electromagnetic wave is received with the receiving section to output a received data to the received data collecting section 13 through a received data selecting section 11. The received data collecting section 13 adds data for directing an electromagnetic wave source to the received data inputted and outputs then to a received data storage section 15. A position estimating section 17 calculates the position of the electrode using a numerical optimization method and a neural network, based on the aggregation of the received data outputted from the received data storage section 15.



LEGAL STATUS

BEST AVAILABLE COPY

THIS PAGE BLANK (USPTO)

Searching PAJ

[Date of request for examination]	22.11.1994
[Date of sending the examiner's decision of rejection]	
[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]	
[Date of final disposal for application]	
[Patent number]	2624201
[Date of registration]	11.04.1997
[Number of appeal against examiner's decision of rejection]	
[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]	
[Date of extinction of right]	11.04.2003

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

THIS PAGE BLANK (USPTO)

(19) 日本国特許庁 (J P)

(12) 公開特許公報 (A)

(11) 特許出願公開番号

特開平8-140954

(43) 公開日 平成8年(1996)6月4日

(51) Int. Cl.⁶

A 6 1 B 5/0476
5/04

識別記号

庁内整理番号

Z

F I

A 6 1 B 5/ 04

3 2 0 A

技術表示箇所

審査請求 有 請求項の数 7 F D (全 7 頁)

(21) 出願番号

特願平6-312658

(22) 出願日

平成6年(1994)11月22日

(71) 出願人 000004237

日本電気株式会社

東京都港区芝五丁目7番1号

(72) 発明者

上條 憲一

東京都港区芝五丁目7番1号 日本電気株式会社内

(74) 代理人

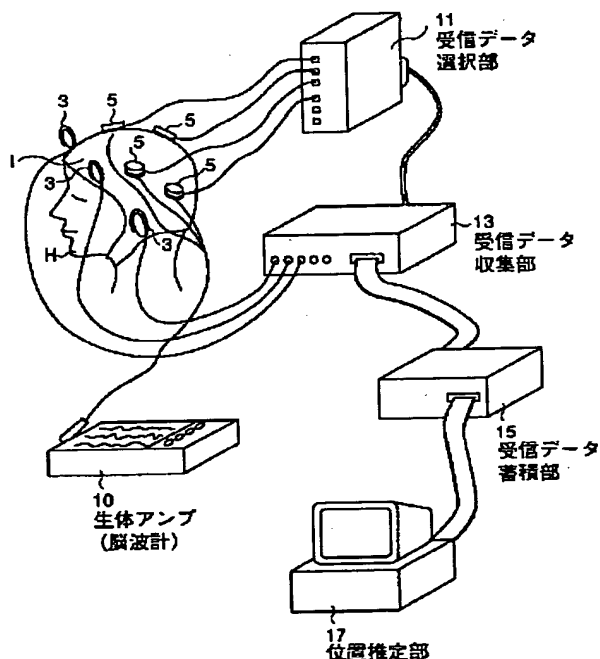
弁理士 小橋川 洋二

(54) 【発明の名称】 電極位置計測装置

(57) 【要約】

【目的】 本発明の目的は、生体表面上に付着した一つもしくは複数の電極の位置を計測する場合に、測定者や被験者の負担を軽減し、高精度に電極位置を高速に算出する電極位置計測装置を提供することにある。

【構成】 キャップ1に取り付けられた装着部5の下側(頭皮側)に電極が設けられ、この電極は生体アンプ10に接続されている。電磁波発生部(ループアンテナ)3はキャップ1上に複数配置され、受信データ収集部13の指定により1つずつ駆動され電磁波が出力される。装着部5の上側には受信部(ループアンテナ)が装着され、電磁波は受信部で受信され、その受信データは受信データ選択部11を介して受信データ収集部13へ出力される。受信データ収集部13は入力された受信データに電磁波源を指定するデータを付加し、受信データ蓄積部15に出力する。位置推定部17は受信データ蓄積部15が出力する受信データの集合に基づいて、電極の位置を算出する。電極位置の算出は、数値最適化手法や、ニューラルネットワークを用いて行う。



【特許請求の範囲】

【請求項 1】 生体等の測定対象の表面の電位を計測するための複数の電極と、複数の信号発生部と、前記信号発生部からの信号を受信する複数の受信部と、前記信号発生部を 1 つずつ駆動させて信号を発信し、各発信信号ごとに各受信部からの受信データを収集する受信データ収集部と、収集した受信データに基づいて各電極の位置を推定する位置推定部とを備え、前記信号発生部または前記受信部のいずれかが前記電極近傍に配置されていることを特徴とする電極位置計測装置。

【請求項 2】 前記信号発生部および受信部のそれぞれがループアンテナを含み、前記信号発生部が双極子磁界を発生させる請求項 1 に記載の電極位置計測装置。

【請求項 3】 前記信号発生部として超音波発生器を用い、前記受信部として超音波受信部を用いる請求項 1 の電極位置計測装置。

【請求項 4】 前記信号発生部として所定の基本周波数を持つ電波を発生させる電波発生器を用い、前記受信部として前記電波を受信する受信部を用いる請求項 1 の電極位置計測装置。

【請求項 5】 前記信号発生部として光線発生器を用い、前記受信部として光線受信部を用いる請求項 1 の電極位置計測装置。

【請求項 6】 前記位置推定部として、ニューラルネットワークを用いる請求項 1 から 5 のいずれか 1 項に記載の電極位置計測装置。

【請求項 7】 前記電極が前記受信部の装着具に取り付けられ、前記受信部は前記装着具に着脱自在であるとともに、受信部が前記装着具に装着されたときは受信部を機能させ、受信部が装着具から外されたときは前記電極を機能させる切替手段を設けた請求項 1 から 6 のいずれか 1 項に記載の電極位置計測装置。

【発明の詳細な説明】

【産業上の利用分野】 本発明は、生体等の測定対象の表面上に付着した 1 つもしくは複数の電極の位置を計測する電極位置計測装置に関する。

【0001】

【従来の技術】 生体内の電氣的活動に起因して生体上に生じる電場を計測するためには、電極を生体上に付着させて、その電位の導出を行なう。導出された電位データは電極が付着していた一点でのデータに過ぎないが、複数の電極を用いて複数の電位データを計測することによって、多角的な解析が可能となる。例えば、医療分野において、頭皮上に配置された複数の電極から導出される電位データに基づき、頭皮上の電場分布を推定し、等電位図（トポグラフィ）として示すことは、脳内の神経活動状況を知る上で、非常に分かりやすい表現手法である。また、同様の電位データを用いて、生体内に一個もしくは 2 個以上の双極子の存在を仮定し、それらの双極子の位置やモーメントを推定する双極子推定手法にも応

用することができる。これは、推定された双極子の位置を生体内の主な電氣的活動源とみなすことにより、生体内の活動が無侵襲で観測できることになり、医療をはじめ、心理、教育などの分野で注目されている。

【0002】 トポグラフィ法や双極子推定法では、複数の電位データと共に、電極の位置関係を表すデータが必要不可欠である。従来、例えば、国際脳波学会で推奨されているような 10/20 法（テン・トゥエンティ・エレクトロード・システム、Ten-twenty electrode system）に従って、電極を付着させていた。これは、鼻根から頭頂を経て後頭結節までの間を 10%、20%、20%、20%、20%、10% となるように分割し、さらに、頭頂を通る左右耳介前点間も同様の割合で分割し、これらの分割線の交点に電極を配置するものである。この方法は頭部を球に近似したうえでの距離であり、しかも相対的な距離関係を得るに留まっていた。

【0003】 複数の電極の 3 次元的位置を正確に求めるためには、三角測量の原理により、求めることができる。3 カ所以上の基準となる点を決めて、各基準点から各電極の距離をすべて求め、連立方程式を解くことにより、基準点からの絶対的な位置関係を得る。一般に、電極と基準点の距離は、それらにデバイダなどをあて、デバイダの角度から距離を計算したり、デバイダを定規に当ててその距離を得ることによって、計測される。上述の方法については、ムンク氏ら（J. C. De Munck et al.）が「ア・プラクティカル・メソッド・フォー・デターミング・エレクトロード・ポジショニング・オン・ザ・ヘッド、エレクトロエンセファログラフィック・クリニカル・ニューロフィジオロジー、78 巻、第 85-87 頁、1991 年」（A Practical method for determining electrode positions on the head, Electroencephalographic Clinical Neurophysiology, Vol. 78, pp. 85-87, 1991 以下）と題して発表した論文に詳しい。

【0004】

【発明が解決しようとする課題】 上述した従来の方法では、例えば、10/20 法では、頭部を球として近似した座標が得られるが、人間の頭部は非常に複雑な形状をしているため、多くの誤差を含むものである。また、電極を付着する場所や数が限定されており、任意の場所や多くの電極に対して、対応することはできない。また、デバイダを用いる方法は、頭部形状の複雑さや電極位置、電極数に関わらず、電極の位置関係を得ることができるが、電極の数が増えるにつれて、計測しなければならない距離も 3 倍以上にもなり（基準点 3 カ所の場合）、煩雑になると同時に、長時間の計測に耐えなければならない被験者の苦痛が増大する。また、距離を計測する回数が増えることは、測定者による測定上の誤差が蓄積されやすくなることを意味する。電流双極子法を用いる場合、電極の位置関係の誤差がそのまま結果として得られる電流双極子の位置に影響を与える。また、電流

双極子推定に用いるために付着される電極数は、近年、大幅な増加傾向にあるが、例えばおよそ 30 個以上の電極数では、デバイダによる方法では電極位置データの計測は非常に困難である。このため、効率的かつ、高精度の電極位置データの収集が必要不可欠である。

【0005】本発明の目的は、生体等の測定対象の表面上に付着した 1 つもしくは複数の電極の位置を計測する場合に、測定者や被験者の負担を軽減し、高精度の電極位置データを高速に算出する電極位置計測装置を提供することにある。

【0006】

【課題を解決するための手段】上記課題を解決するために、本発明においては、複数の信号発生部と、信号発生部からの信号を受信する複数の受信部とを設け、信号発生部または前記受信部のいずれかを電極近傍に配置する。さらに、信号発生部を 1 つずつ駆動させて信号を発信し、各発信信号ごとに各受信部からの受信データを収集する受信データ収集部と、収集した受信データに基づいて各電極の位置を推定する位置推定部とを設けるようにした。

【0007】

【作用】信号発生部を 1 つずつ駆動させて信号を発信し、各発信信号ごとに各受信部からの受信データを収集し、収集した受信データに基づいて各電極の位置を推定する。このため、基準点と電極間の距離に対応するデータを、高精度、かつ、高速に得ることができる。また、電極の数が飛躍的に増えても、容易に、かつ、高速に距離に対応するデータを収集することができる。

【0008】

【実施例】

(実施例 1) 本発明の電極位置計測装置の第 1 の実施例の構成を図 1, 2 に示す。被験者 H は網製の伸縮自在なキャップ 1 をかぶり、キャップ 1 には複数の電磁波発生部 3 および装着部 5 が設けられている。装着部 5 の下側(頭皮側)には、複数の電極 7 が取り付けられ、装着部 5 の上側には、電磁波発生部 3 からの電磁波を受信する受信部 9 が複数設けられている。キャップ 1 としては、たとえば日本電気三米(株)製の商品名「エレクトロキャップ」のような帽子状の装着具を利用することができ、その電極部分に受信部 9 を取り付けることができ

$$e = -d\phi/dt \\ = \mu_0 m n a^2 b^2 \{ (\cos^2 \theta - \sin^2 \theta) / 2 r^3 \} \cdot (dI/dt) \quad (1)$$

となる。

【0013】 μ_0 , m , n , a , b は定数、 dI/dt は既知のデータであるので、上式は受信データ e と、 r , θ との関係を表わす式となる。各電波発生部の位置は既知であるので、各電極 7 (受信部 9) の r , θ を求めれば、解析的に電極位置を計算することができる。

r , θ の求め方については後述する。

【0014】受信データ選択部 11 は、入力される受信

* する。各電極 7 は生体アンプ 10 に接続され、受信部 9 は受信データ選択部 11 に接続されている。さらに、受信データ選択部 11 は受信データ蓄積部 15 に接続され、受信データ蓄積部 15 は位置推定部 17 に接続されている。

【0009】電磁波発生部 3 としては、たとえば、小型のループ状アンテナを用いて双極子磁場を生成する。この場合、受信部 9 としては同様のループ状アンテナを複数使用することができる。このときの送受信の現象は電磁結合方式を用いており、これは航空機の誘導などに用いられている周知の方法である。具体的には、例えば、ア・カイザー・エアロスペース・アンド・エレクトロニクス社(A Kaiser Aerospace & Electronics Company)のアイソトラック・シリーズ(Isotrack serie)を用いることができる。これにより、受信部 9 において、所定の電磁波発生部 3 までの距離に応じた値をもつ信号を得ることができる。この点について、以下に詳述する。

【0010】図 3 (a) に示すように、電磁波発生部 3 として、半径 a [cm]、巻数 n をかためたコイル C_1 を用いたとき、コイル C_1 に電流 I が流れているとき、コイル C_1 の中心から r [cm] 離れた点 P の磁束密度 B (B はベクトル) は、ビオサバールの法則により、
 $B = B_r \cdot i_r + B_\theta \cdot i_\theta$
 $B_r = \mu_0 (n I \pi a^2 / 2 \pi r^3) \cos \theta$
 $B_\theta = \mu_0 (n I \pi a^2 / 2 \pi r^3) \sin \theta$ (μ_0 : 空気中の透磁率)

となる。ここで、 i_r , i_θ はそれぞれ r , θ の単位ベクトルであり、 r は a に比べて十分に大きいとする。

【0011】図 3 (b) に示すように、点 P に、半径 b [cm]、巻数 m をかためた円形コイル C_2 を受信部 9 として置く。ここでは簡単のため、このコイル C_2 が電磁波発生部 3 のコイル C_1 とほぼ平行であり、その半径 b はコイル C_1 の半径 a に比べて十分小さく、コイル C_2 内の磁束密度分布は均一であるとする。このときコイル C_2 と鎖交する磁束 ϕ は、
 $\phi = B_r m \pi b^2 \cos \theta - B_\theta m \pi b^2 \sin \theta$
 となる。

【0012】ここで電流 I を変化させると受信コイル C_2 に起電力 e が生じ、受信データとして観測することができる。すなわち、

データ $9a$, $9b$, ..., $9n$ から、受信データ収集部 13 から受けた受信データ選択信号 131 に基づいて、1 つの受信データ 111 を選択し、受信データ収集部 13 へ出力する。受信データ選択部 11 としては、たとえばフェッチ回路やリレー回路、パーソナルコンピュータなどを利用することができる。

【0015】受信データ収集部 13 は、電磁波発生部 3 を 1 つずつ指定する指定信号 135 を出力する。1 つの

指定に対してすべての受信データを得るように、受信データ選択部11に対して、受信データ選択信号131を出力し、対応する受信データ111を入力する。受信データの入力があると、その値に電磁波源を指定するデータを付加して、受信データ蓄積部15に出力する。受信データ収集部13として、パーソナルコンピュータやワークステーションなどを用いることができる。

【0016】受信データ蓄積部15は、受信データ収集部13から出力された、電磁波源を指定するデータを付加された受信データ133を入力して蓄積する。受信データ蓄積部15として、磁気ディスク装置、半導体メモリ装置などを用いることができる。

【0017】位置推定部17は、受信データ蓄積部15が出力する受信データの集合151に基づいて、各電極の位置を算出する。位置推定部17としてはパーソナルコンピュータやワークステーション、ニューラルネットワークなどを用いることができる。

$$f(\theta, r) = \mu \cdot m n a^2 b^2 \{ (\cos^2 \theta - \sin^2 \theta) / 2r^3 \} (dl/dt) - e \quad (2)$$

とし、初期値として任意の θ_0 、 r_0 を代入し、 f

(θ_0 、 r_0)の大きさが小さくなるような θ 、 r を探索する。探索方法としてはニュートン法、シンプレックス法を利用することができる。

【0020】このとき(1)式だけでは θ 、 r を特定するのが困難である場合があるが、たとえば受信コイルC₂、電磁波発生コイルC₁を θ 軸上に90度回転させた後に同様の計測を行ったデータを使用することもできる。このとき、

$$e' = \mu \cdot m n a^2 b^2 \{ (\cos^2(\theta \pm \pi/2) - \sin^2(\theta \pm \pi/2)) / 2r^3 \} (dl/dt)$$

となる。

【0021】(2)ニューラルネットワークを用いる方法

位置が既知の複数の電磁波発生部3から、ある点P_iの相対的位置(x_i 、 y_i 、 z_i)に受信コイルC₂を置いたと仮定すると、各発生部3に電流を流したときの点P_iの受信データ e_i は(1)式によって求めることができる。このような(x_i 、 y_i 、 z_i)と $\{e_i\}$ のデータ対を多数用意しておいて、ニューラルネットワークの学習データとする。このとき入力データは $\{e_i\}$ で、教師データは(x_i 、 y_i 、 z_i)となる。学習によってニューラルネットワークの重み係数を変更する。学習後、観測された受信データ $\{e_i\}$ を入力することにより電位の位置が出力される。

【0022】ニューラルネットワークとしては、階層型ニューラルネットワークやリカレント型ニューラルネットワークを用いたり、併用することができる。このとき、上述したように入力信号と教師データを大量に用いて、予め、ニューラルネットワーク内の結合係数を求めておく。結合係数の求め方は、例えば、誤差逆伝播学習などを用いる。誤差逆伝播学習の詳細については、例え

*【0018】次に図4のフローチャートを用いて実施例1の基本動作について説明する。まず受信データ収集部13は指定信号135を出力して電磁波発生部3を1つずつ駆動し信号を発生させる(ステップ101)。この信号は各受信部9に受信され、各受信部9からの受信データは受信データ選択部11を介して1つずつ受信データ収集部13へ送られ(102)、受信データ収集部13において発信源データを付加され、データ133として受信データ蓄積部15へ出力される(103)。以上の動作がすべての電磁波発生部3からの信号について行われ、すべての発生部3から信号発信が終了したら(104)、位置推定部17は受信データに基づいて電極位置を計算する(105)。

【0019】次に電極位置の計算方法の例を述べる。

(1)数値最適化手法

この方法は上記(1)式を満足する r 、 θ を探索する方法である。(1)式から

ば、「パラレル・ディストリビューテッド・プロセッシング、第一巻、第318-362頁、1986年」(D.E. Rumelhart at al., Paralell Distributed Processing, Vol. 1, pp.318-362, MIT Press(1986))にある。例えば、受信データと距離の関係が非線形的なものであっても、受信データをニューラルネットワークの入力層に入力することにより、各入力ユニットにおける入力の総和の計算が結合係数を用いて行われ、最終的に出力層での値が距離もしくは位置データとなり、容易に求めることができる。

【0023】以上のような装置を使用すれば、電極の数が飛躍的に増えても、容易に、かつ、高速に電極の位置を計測することができる。

【0024】上記実施例における電磁波発生部3としては、電波発生器を用いて、ある基本周波数を持つ電波を発生させ、受信部9として、電波受信器を用いることもできる。これらのシステムは、携帯型テープレコーダの音響データを転送する際に用いられており、受信したデータの持つ位相差、大きさなどから距離に対応した受信データを得ることができる。

【0025】また、電磁波発生部3として、赤外線発生器のような光線発生器を用いて、パルス状の光線やある基本周波数を持つ光線を発生させ、受信部9として、赤外線受信機を用いることもできる。これらのシステムは、テレビのリモコンとして、広く一般に使われており、受信したデータの持つ、タイムラグ、位相差、大きさなどから距離に対応した受信データを得ることができる。

【0026】さらに、上記実施例の電磁波発生部3に代えて、超音波発生器を用いて、パルス状もしくはある基本周波数を持つ超音波を発生させ、受信部9に代えて、超音波受信器を用いることができる。この場合、パルス

の到達時間もしくは、受信データの位相差、大きさなどから、距離に応じた受信データを得ることができる。

【0027】（実施例2）次に本発明の第2実施例を説明する。図5は第2実施例の回路構成を示すブロック図であって、この実施例においては、受信部65（図2の受信部9に対応する）と受信データ選択部11との間に切替スイッチ68および受信・電位データ切替部69を設けた。なお図5において図2の構成部分と同じ要素について同じ番号を付して示した。図6（a）は、装着部60の斜視図であり、装着部60はたとえば樹脂製であって図1の装着部5のようにキャップ1上に取り付ける。装着部60の底部に電極63が配置される。また図68（b）に示すように、装着部60にコイル状の受信部65が装着できるようになっている。図7は切替スイッチ68の構造を示す概略断面図である。受信部65が装着される場合は、図7（b）に示すように、てこの原理で、電極63に接続されている電極の接点64と、ケーブル62に接続されている導電体のてこ61の接点が触れず、受信部の接点66と導電体のてこ61の接点が触れ、受信データがケーブル62を伝わることになる。逆に、受信部65が装着されていない場合は、図7（a）に示すように、電極の接点64が導電体のてこ61に触れ、電位データがケーブル62を伝わる。

【0028】図5において受信・電位データ切替部69は、受信データ選択信号131に基づき、入力された信号を受信データ選択部11に接続するか、もしくは、生体アンプ1に接続する。切替部69は、たとえば、電磁リレー装置などを用いて実現することができる。

【0029】実施例2の装置によれば、電極からの信号線（ケーブル62）を受信データ用の信号線と共用することができるため、受信データや電位データの品質を損なうことなく、信号線の本数を著しく減少させることができる。

【0030】上記2つの実施例においては、受信部を電極に付着させ、電磁波発生部を予め決められた場所に置くようにしてが、逆に、これらを入れ替えることも可能である。

【0031】

【発明の効果】本発明を用いることにより、生体等の測定対象の表面上に付着した1つもしくは複数の電極の位

置を計測する場合に、測定者や被験者の負担を軽減し、高精度の電極位置データを容易に、かつ、高速に算出することができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の第1実施例を示す基本構成図である。

【図2】本発明の第1実施例の構成を示すブロック図である。

【図3】電極位置検出の一例の原理説明図である。

【図4】実施例1の動作を説明するフローチャートである。

【図5】本発明の第2実施例の構成を示すブロック図である。

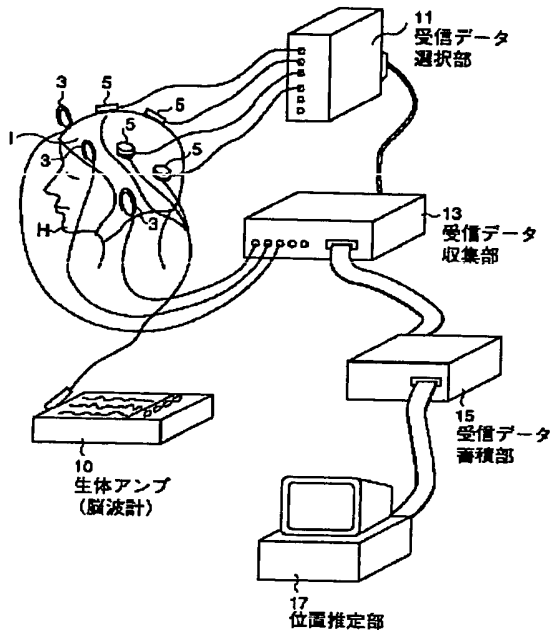
【図6】第2実施例の装着部の斜視図である。

【図7】第2実施例の装着部の断面図である。

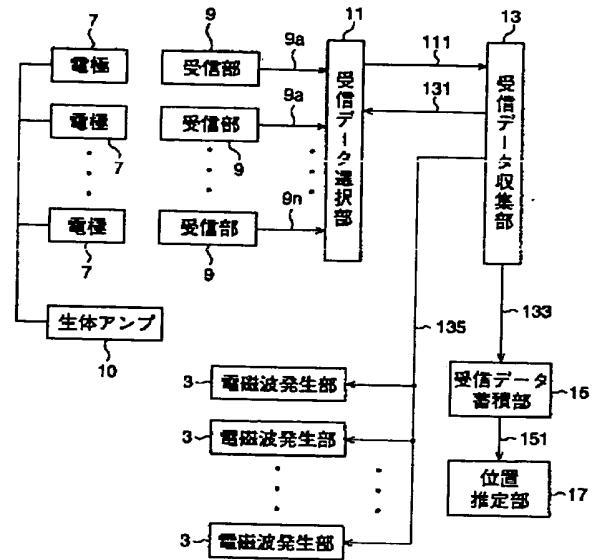
【符号の説明】

1	キャップ
3	電磁波発生部
5	装着部
7	電極
9	受信部
9a	受信データ
11	受信データ選択部
111	選択された受信データ
13	受信データ収集部
131	受信選択信号
133	電磁波発生源データ付き受信データ
135	電磁波発生源の指定信号
15	受信データ蓄積部
151	受信データの集合
17	位置推定部
60	装着部
61	導電体のてこ
62	ケーブル
63	電極
64	電極の接点
65	受信部
66	受信部の接点
67	てこの支点
68	切替スイッチ
69	受信・電位データ切替部

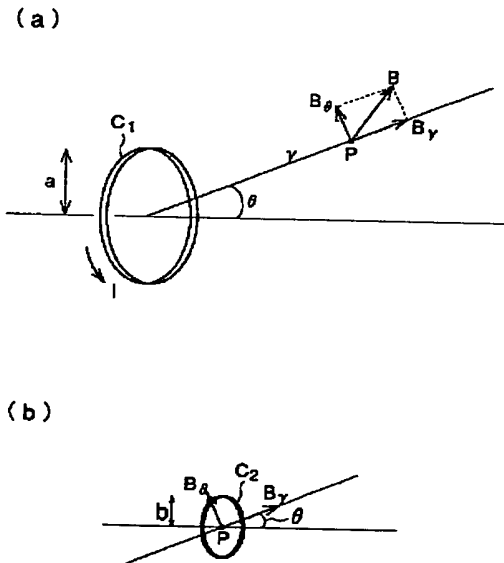
【図1】



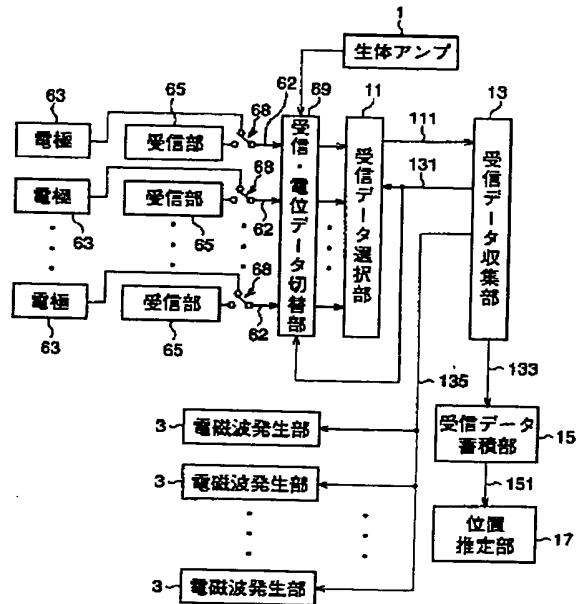
【図2】



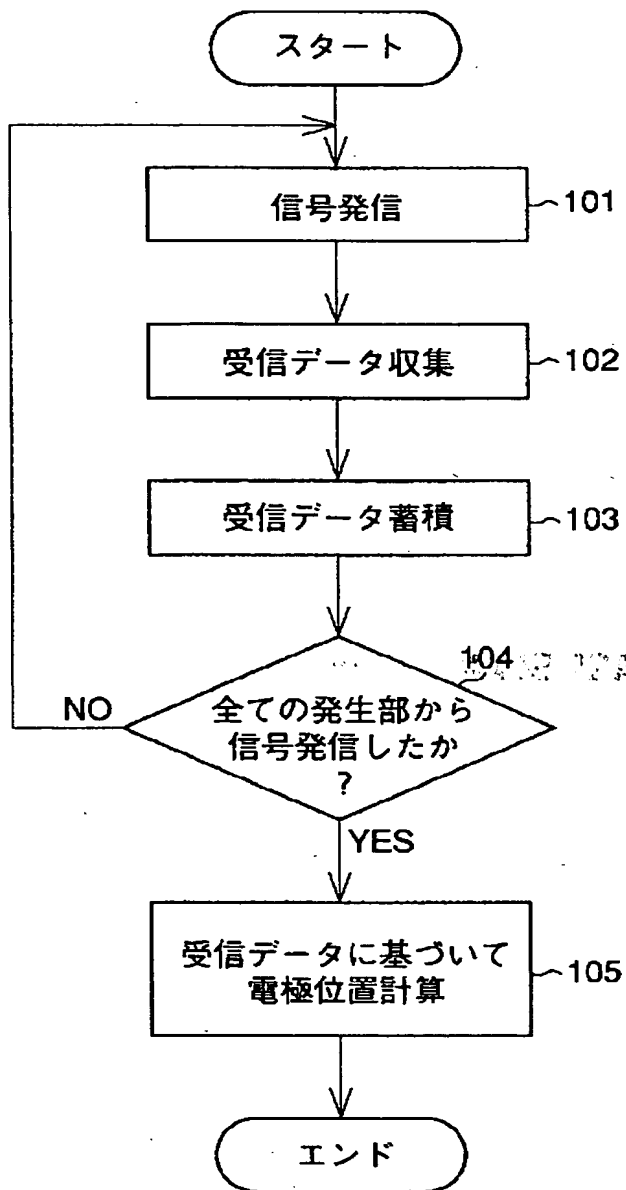
【図3】



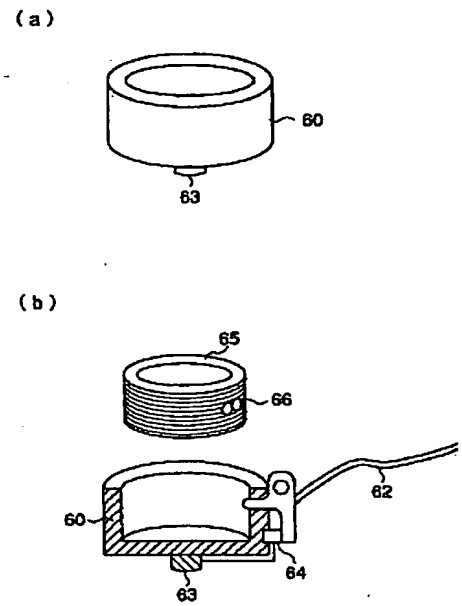
【図5】



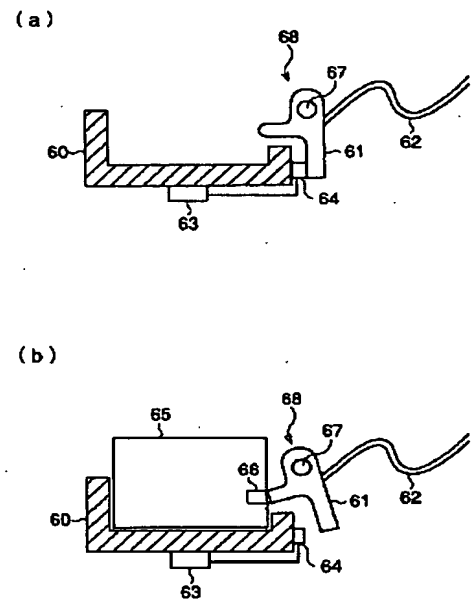
【図4】



【図6】



【図7】



THIS PAGE BLANK (USPTO)

**This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning
Operations and is not part of the Official Record**

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

- ☐ BLACK BORDERS
- ☐ IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
- ☒ ~~FADED~~ TEXT OR DRAWING
- ☒ BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING
- ☐ SKEWED/SLANTED IMAGES
- ☐ COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS
- ☐ GRAY SCALE DOCUMENTS
- ☐ LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT
- ☐ REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY
- ☐ OTHER: _____

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.

THIS PAGE BLANK (USPTO)